

**УПРАВЛЕНИЕ СТРУКТУРАМИ АРМИРОВАНИЯ ПЛОСКИХ  
КОНСТРУКЦИЙ В БИПОЛЯРНОЙ СИСТЕМЕ КООРДИНАТ**

Панкрац Д.А.,

научный руководитель канд. физ.-мат. наук, доц. Федорова Н.А.

*Сибирский Федеральный Университет*

Круглые пластины, круговые и эксцентрические кольца широко применяются в качестве важнейших элементов конструкций ответственного назначения в различных отраслях промышленности. Использование современных композиционных материалов и возможность управления их внутренней структурой открывает широкие перспективы по улучшению и оптимизации создаваемых конструкций.

В работах [1,2] показано влияние сложного нагружения на распределение силовых линий полей напряжений в однородном эксцентрическом кольце. На рис. 1-3 приведены контурные графики для компонент напряжений  $\sigma_\xi$ ,  $\sigma_\eta$ ,  $\sigma_{\xi\eta}$  в биполярной системе координат при неравномерной нагрузке на граничном контуре. Для распределения данного напряжения необходимо вводить специальные структуры армирования, которые в определенной мере были бы согласованы с характером полей градиентов напряжений.

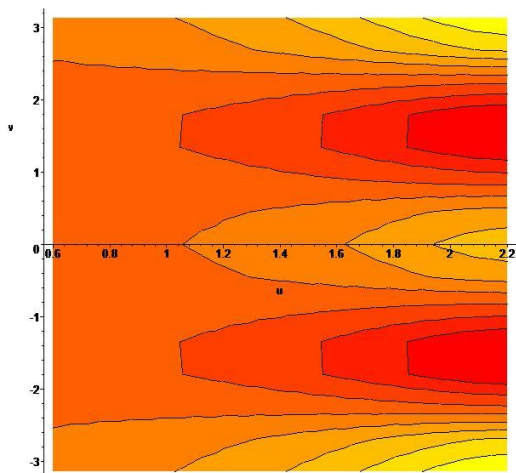


Рисунок 1. Контурный график  
компоненты напряжения  $\sigma_\xi$

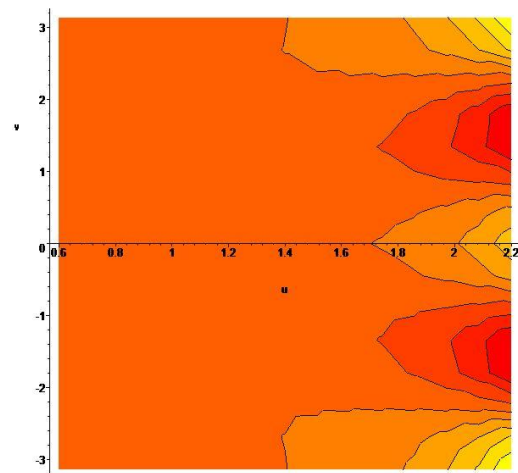


Рисунок 2. Контурный график  
компоненты напряжения  $\sigma_\eta$

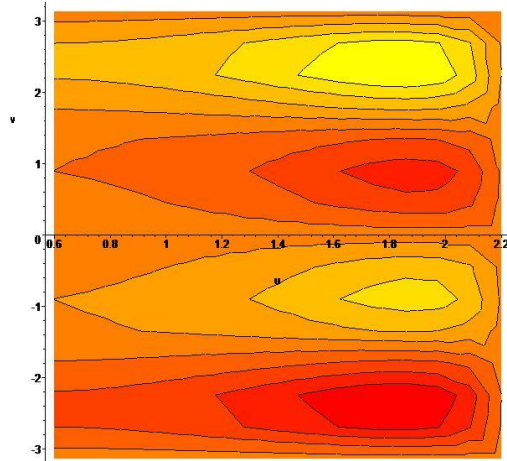


Рисунок 3. Контурный график компоненты напряжения  $\sigma_{\xi\eta}$

Волокнистое армирование позволяет использовать новые принципы проектирования и изготовления изделий, основанные на том, что материал и изделие создаются одновременно в рамках одного и того же технологического процесса. В результате получается материал с новыми свойствами. Изучить и предсказать эти свойства можно с помощью математического моделирования на основе структурного подхода.

Структурный подход характеризуется тем, что коэффициенты матрицы упругости являются функционалами от параметров исходного волокнистого композита: углов армирования, интенсивности армирования, размеров отверстия кольца и т.д.

Эксцентрическое кольцо в биполярной системе координат вводится двумя окружностями, описываемыми уравнениями  $\alpha_1 = const, \alpha_2 = const$ .

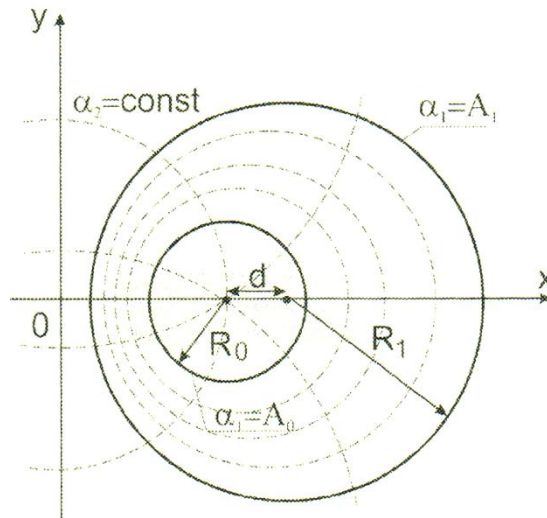


Рисунок 4. Эксцентрическое кольцо в биполярной системе координат  $\xi, \eta$

Уравнения равновесия в биполярных ортогональных криволинейных координатах для плоского случая имеют вид:

$$\begin{aligned} \frac{\partial(H_2\sigma_\xi)}{\partial\xi} + \frac{\partial(H_1\sigma_{\xi\eta})}{\partial\eta} + \frac{\partial H_1}{\partial\eta}\sigma_{\xi\eta} - \frac{\partial H_2}{\partial\xi}\sigma_\eta + H_1H_2\phi_1 &= 0, \\ \frac{\partial(H_2\sigma_{\xi\eta})}{\partial\xi} + \frac{\partial(H_1\sigma_\eta)}{\partial\eta} + \frac{\partial H_2}{\partial\xi}\sigma_{\xi\eta} - \frac{\partial H_1}{\partial\eta}\sigma_\eta + H_1H_2\phi_2 &= 0, \end{aligned} \quad (1)$$

где  $\phi_1, \phi_2$  - контравариантные компоненты вектора массовой силы,  $H_1, H_2$  - коэффициенты Ламе, которые в данной системе координат имеют вид:

$$H_1 = H_2 = \frac{a}{ch\xi + \cos\eta}.$$

Система записана относительно физических компонент тензоров напряжений.

Условие постоянства сечения волокон выражается формулой:

$$\operatorname{div}\bar{\omega}_m = 0$$

или в развернутом виде:

$$\frac{\partial}{\partial\xi}(H_2\omega_m \cos\varphi_m) + \frac{\partial}{\partial\eta}(H_1\omega_m \sin\varphi_m) = 0,$$

где  $\omega_m$  - интенсивность армирования  $m$ -го семейства волокон,  $\varphi_m$  - углы армирования. Интенсивность армирования является некоторой функцией координат  $\xi, \eta$  имеющей ограничение  $0 < \omega_m < 0.7$ .

Деформации в волокне находятся по структурной модели:

$$\varepsilon_\xi l_{m1}^2 + \varepsilon_\eta l_{m2}^2 + 2\varepsilon_{\xi\eta} l_{m1} l_{m2} = \varepsilon_m^0, \quad (2)$$

В (2) использованы обозначения:  $l_{m1} = \cos(\varphi_m)$ ,  $l_{m2} = \sin(\varphi_m)$ ,  $\varepsilon_m^0$  – деформация в волокне.

В случае рассматриваемой плоской задачи для биполярных ортогональных криволинейных координат уравнение совместности деформаций примет вид:

$$\frac{\partial^2 \varepsilon_\xi}{\partial \eta^2} + \frac{\partial^2 \varepsilon_\eta}{\partial \xi^2} - 2 \frac{\partial^2 \varepsilon_{\xi\eta}}{\partial \xi \partial \eta} - 2 \varepsilon_{\alpha\beta} (\Gamma_{11}^\alpha \Gamma_{22}^\beta - \Gamma_{12}^\alpha \Gamma_{12}^\beta) + 2 \Gamma_{22}^\alpha \varepsilon_{\xi\alpha} + 2 \Gamma_{11}^\alpha \varepsilon_{\eta\alpha} - 4 \Gamma_{12}^\alpha \varepsilon_{\xi\eta\alpha} = 0, \quad (3)$$

где  $\Gamma_{jn}^m$  – символы Кристоффеля второго рода.

Из (1) и (3) получим замкнутую разрешающую систему уравнений относительно деформаций:

$$\begin{aligned} C_1 \frac{\partial^2 \varepsilon_\eta}{\partial \xi^2} + C_2 \frac{\partial^2 \varepsilon_\xi}{\partial \eta^2} + C_3 \frac{\partial^2 \varepsilon_{\xi\eta}}{\partial \xi \partial \eta} + C_4 \frac{\partial \varepsilon_\xi}{\partial \xi} + C_5 \frac{\partial \varepsilon_\xi}{\partial \eta} + C_6 \frac{\partial \varepsilon_\eta}{\partial \xi} + C_7 \frac{\partial \varepsilon_\eta}{\partial \eta} + C_8 \frac{\partial \varepsilon_{\xi\eta}}{\partial \xi} + C_9 \frac{\partial \varepsilon_{\xi\eta}}{\partial \eta} \\ + C_{10} \varepsilon_\xi + C_{11} \varepsilon_\eta + C_{12} \varepsilon_{\xi\eta} = 0, \\ a_{11} \frac{\partial \varepsilon_\xi}{\partial \xi} + a_{12} \frac{\partial \varepsilon_\xi}{\partial \eta} + a_{13} \frac{\partial \varepsilon_\eta}{\partial \xi} + a_{14} \frac{\partial \varepsilon_\eta}{\partial \eta} + a_{15} \frac{\partial \varepsilon_{\xi\eta}}{\partial \xi} + a_{16} \frac{\partial \varepsilon_{\xi\eta}}{\partial \eta} \\ + F_1(H_1, H_2, \omega_1, \omega_2, \varphi_1, \varphi_2, \varphi_{1,\xi}, \varphi_{1,\eta}, \varphi_{2,\xi}, \varphi_{2,\eta}) + H_1 H_2 \phi_1 = 0, \\ a_{21} \frac{\partial \varepsilon_\xi}{\partial \xi} + a_{22} \frac{\partial \varepsilon_\xi}{\partial \eta} + a_{23} \frac{\partial \varepsilon_\eta}{\partial \xi} + a_{24} \frac{\partial \varepsilon_\eta}{\partial \eta} + a_{25} \frac{\partial \varepsilon_{\xi\eta}}{\partial \xi} + a_{26} \frac{\partial \varepsilon_{\xi\eta}}{\partial \eta} \\ + F_2(H_1, H_2, \omega_1, \omega_2, \varphi_1, \varphi_2, \varphi_{1,\xi}, \varphi_{1,\eta}, \varphi_{2,\xi}, \varphi_{2,\eta}) + H_1 H_2 \phi_2 = 0. \end{aligned}$$

где  $C_i$ ,  $a_{ij}$  – коэффициенты, зависящие от коэффициентов Ламе, угла и интенсивности армирования и физических и химических свойств материала. Для анализа типа данной системы уравнений в частных производных использовался детерминантный метод [3]. Получено, что данная система является системой эллиптического типа и при задании краевых условий она имеет единственное решение.

В настоящее время проводится работа по моделированию и изучению свойств плоского эксцентрического кольца, армированного семейством лемнискат Бернулли, в биполярной системе координат. Схематический внешний вид кольца представлен на рисунке 5.

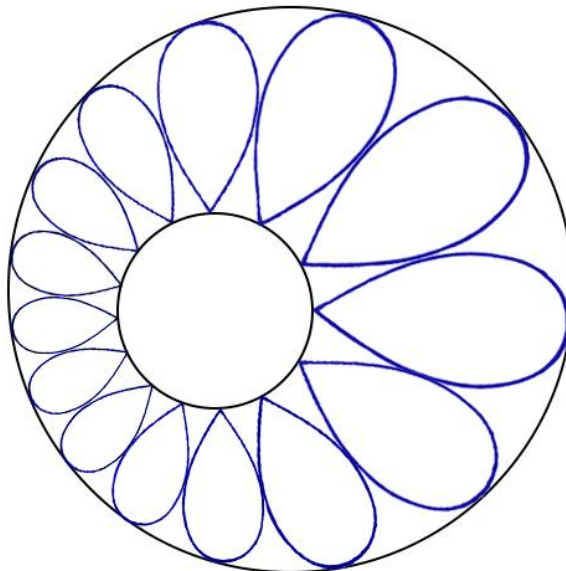


Рисунок 5. Схематический внешний вид эксцентрического кольца, армированного семейством лемнискат Бернулли

### Список использованных источников

1. Немировский Ю.В., Федорова Н.А. Математическое моделирование плоских конструкций из армированных волокнистых материалов. Красноярск: СФУ, 2010. 136 с.
2. Федорова Н.А. Моделирование деформирования плоских конструкций со сложными криволинейными структурами армирования // Вестник Сиб.гос.аэрокосмич.ун-та Вып. 3(36). Красноярск, 2011. С. 92-98.
3. Уфлянд Я.С. Биполярные координаты в теории упругости. М.:Гостехиздат, 1950. - 232 с.